

II Espaces de Sobolev

Définition II.1 Pour $k \in \mathbb{N}$, on définit les espaces

$$W^{k,2}(\mathbb{R}^n) = \left\{ u \in S'(\mathbb{R}^n), \text{ t.p. } \begin{array}{l} \partial^\alpha u \in L^2(\mathbb{R}^n) \\ \forall \alpha \text{ t.p. } |\alpha| \leq k \end{array} \right\}$$

et $H^k(\mathbb{R}^n) = \left\{ u \in S'(\mathbb{R}^n) \text{ t.p. } (1+|y|^2)^{k/2} \hat{u} \in L^2(\mathbb{R}^n) \right\}$

que l'on munit des produits scalaires

$$(u, v)_{W^{k,2}} := \sum_{|\alpha| \leq k} (\partial^\alpha u, \partial^\alpha v)_{L^2(\mathbb{R}^n)},$$

$$(u, v)_{H^k} := \left((1+|y|^2)^{k/2} \hat{u}, (1+|y|^2)^{k/2} \hat{v} \right)_{L^2(\mathbb{R}^n)}$$

et des normes associées.

Lemme II.2 $W^{k,2}(\mathbb{R}^n) = H^k(\mathbb{R}^n)$ et les normes sont équivalentes.

Démonstration Par l'identité de Plancherel,

$$\left(\partial^\alpha u \in L^2 \forall |\alpha| \leq k \right) \Leftrightarrow (1+2|\pi y|^2)^{k/2} \hat{u} \in L^2 \forall |\alpha| \leq k.$$

D'autre part, il est facile de se rendre compte que k étant fixe, il existe une constante $c > 0$ t.p.

$$(*) \quad \frac{1}{C} (1+|y|^2)^{k/2} \leq \sum_{|\alpha| \leq k} |(i2\pi y)^\alpha| \leq C (1+|y|^2)^{k/2}$$

quel que soit $y \in \mathbb{R}^n$.

Dès lors,

$$(\partial^\alpha u \in L^2 \forall |\alpha| \leq k) \iff (1+|y|^2)^{k/2} \hat{u} \in L^2$$

de sorte que $W^{k,2} = H^k$, et l'équivalence des normes suit de $*$.

Les espaces $H^k(\mathbb{R}^n)$ jouent un rôle intermédiaire entre $L^2(\mathbb{R}^n)$ (où les fonctions manquent de régularité) et $S(\mathbb{R}^n)$ (qui n'est pas même et donc bien sûr pas de Hilbert). En effet, nous avons les deux théorèmes importants suivants :

Théorème II.3 Pour chaque $k \in \mathbb{N}$, $H^k(\mathbb{R}^n)$ est un espace de Hilbert.

Démonstration Soit (u_n) une suite de Cauchy dans $H^k(\mathbb{R}^n)$. Par définition, $((1+|y|^2)^{k/2} \hat{u}_n)$ est alors de Cauchy dans $L^2(\mathbb{R}^n)$. Par complétude de ce dernier, il existe $v_\infty \in L^2(\mathbb{R}^n)$ r.g. $(1+|y|^2)^{k/2} \hat{u}_n \xrightarrow{L^2} v_\infty$ qd $n \rightarrow +\infty$. Comme la fonction $(1+|y|^2)^{-k/2}$ est tempérée, $(1+|y|^2)^{-k/2} v_\infty \in S'(\mathbb{R}^n)$ et par bijectivité de la transformation de Fourier il existe

$u_\infty \in S'(\mathbb{R}^N)$ t.p. $(1+|y|^2)^{-k/2} v_\infty = \widehat{u}_\infty$.

Dès lors, $(1+|y|^2)^{k/2} \widehat{u}_\infty = v_\infty \in L^2(\mathbb{R}^N)$,

de sorte que $u_\infty \in H^k(\mathbb{R}^N)$.

De plus, $(1+|y|^2)^{k/2} \widehat{u}_n \xrightarrow{L^2} v_\infty = (1+|y|^2)^{k/2} \widehat{u}_\infty$,

et donc par définition $u_n \rightarrow u_\infty$ dans $H^k(\mathbb{R}^N)$,
ce qui termine la preuve.

Théorème II.4 Si $k > m + N/2$, alors
 $H^k(\mathbb{R}^N) \subset \mathcal{C}_0^m(\mathbb{R}^N)$, l'injection étant
continue.

(Rappelons que $\mathcal{C}_0^m(\mathbb{R}^N) = \{u \in \mathcal{C}^m(\mathbb{R}^N) \text{ t.p. } \partial^\alpha u \in \mathcal{C}_0(\mathbb{R}^N) \forall |\alpha| \leq m\}$)

Démonstration Comme nous savons que la transformation
de Fourier envoie continûment $L^1(\mathbb{R}^N)$ dans $\mathcal{C}_0(\mathbb{R}^N)$, il
nous suffit de vérifier, en vertu de la forme d'inversion
de Fourier, que pour chaque $\alpha \in \mathbb{N}^N$ t.p. $|\alpha| \leq m$
on a $\widehat{\partial^\alpha u} \in L^1(\mathbb{R}^N)$ lorsque $u \in H^k(\mathbb{R}^N)$.
En effet, on a alors $\partial^\alpha u = \partial_{x_1} (\underbrace{\partial^\alpha u}_{\in \mathcal{C}_0^k(\mathbb{R}^N)}) \in \mathcal{C}_0(\mathbb{R}^N)$.
Soit donc $u \in H^k(\mathbb{R}^N)$. On a

$$(**) \quad \left| \widehat{\partial^\alpha u} \right| = \left| (i2\pi y)^\alpha \widehat{u} \right| = \frac{(i2\pi y)^\alpha}{(1+|y|^2)^{k/2}} \left| (1+|y|^2)^{k/2} \widehat{u} \right|.$$

Comme $k > m + N/2$ et $|\alpha| \leq m$, on a

$$\left| \frac{(i2\pi y)^\alpha}{(1+|y|^2)^{k/2}} \right| \leq C (1+|y|^2)^{-\frac{k}{2} + \frac{|\alpha|}{2}} = C (1+|y|^2)^{-\frac{N}{4} - \varepsilon} \quad (\varepsilon > 0)$$

et donc une fonction de $L^2(\mathbb{R}^n)$.

Comme d'autre part $(1+|y|^2)^{k/2} \hat{u} \in L^2(\mathbb{R}^n)$ par hypothèse sur u , on déduit de (***) et de l'inégalité de Hölder que $|x^k u| \in L^1(\mathbb{R}^n)$. La conclusion suit. ■

En particulier, en dimension 1 d'espace ($N=1$), l'espace $H^1(\mathbb{R})$ s'injecte dans $C_0(\mathbb{R})$.

Pour les applications, il est utile de se restreindre à des domaines $\Omega \subset \mathbb{R}^n$. Nous ~~ne~~ définirons ~~pas~~ ~~les~~ ~~espaces~~ ~~de~~ ~~fonctions~~ ~~de~~ ~~ce~~ ~~type~~ $H_0^k(\Omega)$, qui de manière vague regroupe les fonctions de $H^k(\mathbb{R}^n)$ qui s'annulent en dehors de Ω (cette manière simpliste de dire les choses cache les problèmes de raccord lisse ou pas sur le bord de Ω). Voyons en la définition rigoureuse, le mot "analyse fonctionnelle".

Définition II.5 L'espace $H_0^k(\Omega)$ est l'adhérence de $\mathcal{D}(\Omega)$ dans $H^k(\mathbb{R}^n)$.

Il suit de la définition que $H_0^k(\Omega)$ est un fermé de $H^k(\mathbb{R}^n)$, muni de la norme $\|\cdot\|_{H^k}$ il est donc lui également complet.

L'espace $H^k(\Omega)$ est la restriction à Ω des fonctions de $H^k(\mathbb{R}^n)$ (au moins quand Ω est régulier).

Proposition II.6 (Localité)

Si $u \in H_0^k(\Omega)$, alors pour chaque $\alpha \in \mathbb{N}^n$
t.p. $|\alpha| \leq k$,

$$\|\partial^\alpha u\|_{L^2(\mathbb{R}^n)} = \|\partial^\alpha u\|_{L^2(\Omega)}$$

Démonstration Cela est évidemment vrai pour
 $u \in \mathcal{D}(\Omega)$. Si $u \in H_0^k(\Omega)$ et (u_n)
 $\subset \mathcal{D}(\Omega)$ converge au sens de $H^k(\mathbb{R}^n)$ vers
 u , alors $\partial^\alpha u_n \xrightarrow{L^2(\mathbb{R}^n)} \partial^\alpha u$ et par conséquent
 $\|\partial^\alpha u\|_{L^2(\mathbb{R}^n|\Omega)} = \lim_{n \rightarrow +\infty} \|\partial^\alpha u_n\|_{L^2(\mathbb{R}^n|\Omega)} = 0$.

Théorème II.7 (Compacité)

Soit Ω un ouvert borné, alors l'injection
de $H_0^1(\Omega)$ dans $L^2(\Omega)$ est compacte.

Démonstration Soit $u \in H_0^1(\Omega)$ telle que $\|u\|_{H^1} \leq 1$.

Soit $h \in \mathbb{R}^n$, par la formule de Plancherel,

$$\begin{aligned} \|\hat{g}_h u - u\|_{L^2(\mathbb{R}^n)} &= \|\hat{g}_h \hat{u} - \hat{u}\|_{L^2(\mathbb{R}^n)} \\ &= \|\hat{e}^{-2i\pi h \cdot y} \hat{u} - \hat{u}\|_{L^2(\mathbb{R}^n)} \\ &= \|(e^{-2i\pi h \cdot y} - 1) \hat{u}\|_{L^2(\mathbb{R}^n)}. \end{aligned}$$

Il est facile de vérifier qu'il existe $C > 0$

$$\text{t. p. } |e^{-2i\pi h y} - 1| = |e^{-2i\pi h y} - e^{2i\pi 0 y}| \\ \leq C|h| \cdot |y|.$$

Ainsi,

$$\begin{aligned} \|\tau_h u - u\|_{L^2(\mathbb{R}^N)} &\leq C \| |y| \hat{u} \|_{L^2(\mathbb{R}^N)} \\ &\leq C \| (1+|y|^2)^{1/2} \hat{u} \|_{L^2(\mathbb{R}^N)} \\ &= C \| |h| \| u \|_{H^1(\mathbb{R}^N)} = C|h|. \end{aligned}$$

La conclusion suit alors du théorème de Riesz-Fréchet-Kolmogorov du Chapitre 4 (Théorème IV.5).

Corollaire II.7 (Inégalité de Poincaré)

Si Ω est un ouvert borné, il existe une constante $C > 0$ t. p.

$$\|u\|_{L^2(\Omega)} \leq C \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}$$

quelle que soit $u \in H_0^1(\Omega)$.

Démonstration Sinon, par homogénéité il existerait une suite $(u_n) \subset H_0^1(\Omega)$ t. p. $\|u_n\|_{L^2(\Omega)} = 1$ et $\|\nabla u_n\|_{L^2(\Omega)} \rightarrow 0$ qd $n \rightarrow +\infty$.

Dès lors, (u_n) serait bornée dans $H_0^1(\Omega)$ et il

existerait donc une sous-suite (renotée u_n) et $u \in H_0^1(\Omega)$ t.q. $u_n \rightarrow u$ dans $H_0^1(\Omega)$.
 Par le théorème précédent, on en déduit que $u_n \rightarrow u$ dans $L^2(\Omega)$ et donc

$$\|u\|_{L^2(\Omega)} = \lim_{n \rightarrow +\infty} \|u_n\|_{L^2(\Omega)} = 1.$$

D'autre part $\|\nabla u\|_{L^2(\Omega)} \leq \liminf_{n \rightarrow +\infty} \|\nabla u_n\|_{L^2(\Omega)} = 0$.

Il suit du théorème de localisation que $\|\nabla u\|_{L^2(\mathbb{R}^N)} = \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)} = 0$. Ainsi u serait

constante sur \mathbb{R}^N . Ceci est impossible puisque $\|u\|_{L^2(\mathbb{R}^N)} = \|u\|_{L^2(\Omega)} = 1$, d'où la

conclusion. •

Il suit du corollaire précédent que la (les) norme sur $H_0^1(\Omega)$ est équivalente à la norme

$$\|u\|_{H_0^1(\Omega)} = \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)},$$

et que $H_0^1(\Omega)$, muni du produit scalaire

$$(u, v)_{H_0^1(\Omega)} := \int_{\Omega} \nabla u \cdot \overline{\nabla v}$$

est un espace de Hilbert.

Terminons par une application.

Soit $f \in L^2(\Omega)$. L'application
 Ω borné

$$\varphi : H_0^1(\Omega) \longrightarrow \mathbb{C}$$
$$u \longmapsto \int_{\Omega} u(x) f(x) dx$$

est une forme linéaire continue sur $H_0^1(\Omega)$.

En effet,

$$|\varphi(u)| \leq \|u\|_{L^2(\Omega)} \|f\|_{L^2(\Omega)}$$
$$\leq C \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)} \|f\|_{L^2(\Omega)}$$
$$= (C \|f\|_{L^2(\Omega)}) \cdot \|u\|_{H_0^1(\Omega)}.$$

Par le théorème de représentation de Riesz (Chapitre 5),
il existe $u \in H_0^1(\Omega)$ t.p.

$$\varphi(v) = (v, u)_{H_0^1(\Omega)} \quad \forall v \in H_0^1(\Omega),$$

c-à-d t.p. $\forall v \in H_0^1(\Omega)$

$$\int_{\Omega} \nabla v(x) \nabla u(x) dx = \int_{\Omega} v(x) f(x) dx.$$

Nous pouvons alors énoncer le

Théorème II.8 Soit Ω un ouvert borné et $f \in L^2(\mathbb{R}^N)$. Il existe un et un seul $U \in H_0^1(\Omega)$ t.q.

$$-\Delta U = f$$

en sens des distributions dans Ω , c'est-à-dire t.q.

$$\langle -\Delta U, \chi \rangle = \langle f, \chi \rangle \quad \forall \chi \in \mathcal{D}(\Omega).$$

Démonstration Soit le u obtenu ci-dessus. Par définition des dérivées en sens des distributions, pour $\chi \in \mathcal{D}(\Omega) \subset \mathcal{S}(\mathbb{R}^N)$ on a

$$\langle -\Delta \bar{u}, \chi \rangle = \langle \nabla \bar{u}, \nabla \chi \rangle.$$

Comme $\nabla \bar{u} \in L^2(\mathbb{R}^N)$,

$$\langle \nabla \bar{u}, \nabla \chi \rangle = \int_{\Omega} \nabla \bar{u}(x) \nabla \chi(x) dx.$$

Par construction de \bar{u} ,

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \nabla \bar{u}(x) \nabla \chi(x) dx &= \int_{\Omega} f(x) \chi(x) dx \\ &= \langle f, \chi \rangle, \end{aligned}$$

il suffit donc de poser $U := \bar{u}$.

L'unicité quant à elle suit de celle énoncée dans le théorème de représentation de Riesz. ■

Dans la littérature, on dit que $U \in H_0^1(\Omega)$ est une solution au sens faible (ou au sens des distributions) de l'équation

$$-\Delta U = f \quad \text{dans } \Omega.$$

Une étape successive (qui sort du cadre de ce cours) consiste à étudier la régularité des solutions faibles (et à se demander par exemple lorsqu'elles sont des solutions au sens classique).